

sober 空間の圏から frame の圏への自然な反変関手の充満忠実性

本稿では、位相幾何学および圏論において重要な関係である、sober 空間 (sober space) の圏から frame の圏への自然な反変関手 (contravariant functor) が充満忠実 (fully faithful) であることの証明を、基礎的な定義から自己完結的 (self-contained) に解説します。

1. 圏論と順序集合の基礎概念

まずは、議論の土台となる半順序集合 (partially ordered set) や圏 (category) に関する基本的な定義を確認します。

定義 1.1 (半順序集合)

集合 P 上の二項関係 \leq が、反射律、反対称律、推移律を満たすとき、 (P, \leq) を半順序集合 (partially ordered set) と呼びます。

部分集合 $S \subseteq P$ に対して、その上限 (supremum) または結び (join) を $\bigvee S$ と表し、下限 (infimum) または交わり (meet) を $\bigwedge S$ と表します。

定義 1.2 (圏と関手)

圏 (category) \mathcal{C} は、対象 (objects) の集まりと、対象の間の射 (morphisms) の集まりから構成されます。

圏 \mathcal{C} から圏 \mathcal{D} への反変関手 (contravariant functor) $F : \mathcal{C}^{\text{op}} \rightarrow \mathcal{D}$ とは、 \mathcal{C} の対象 X に \mathcal{D} の対象 $F(X)$ を対応させ、射 $f : X \rightarrow Y$ に射 $F(f) : F(Y) \rightarrow F(X)$ を対応させるものであり、恒等射と射の合成を保存するものです。

定義 1.3 (充満忠実)

反変関手 $F : \mathcal{C}^{\text{op}} \rightarrow \mathcal{D}$ が与えられたとき、各対象 $X, Y \in \text{Ob}(\mathcal{C})$ に対して、写像

$$F_{X,Y} : \text{Hom}_{\mathcal{C}}(X, Y) \longrightarrow \text{Hom}_{\mathcal{D}}(F(Y), F(X))$$

が定まります。

- 任意の X, Y で $F_{X,Y}$ が単射 (injective) であるとき、 F は忠実 (faithful) であると言います。
- 任意の X, Y で $F_{X,Y}$ が全射 (surjective) であるとき、 F は充満 (full) であると言います。

両方を満たすとき、 F は充満忠実 (fully faithful) であると言います。

2. frame の圏 Frm

定義 2.1 (frame)

frame (frame) とは、次の条件を満たす半順序集合 (L, \leq) のことです。

1. 任意の有限個の交わり（下限 \wedge 、および最大元 1）を持つ。
2. 任意の大きさの結び（上限 \vee 、および最小元 0）を持つ。
3. 次の無限分配律 (infinite distributive law) を満たす。

$$x \wedge \left(\bigvee_{i \in I} y_i \right) = \bigvee_{i \in I} (x \wedge y_i) \quad (\forall x \in L, \{y_i\}_{i \in I} \subseteq L)$$

定義 2.2 (frame 準同型)

2つの frame L, M の間の写像 $\phi : L \rightarrow M$ が **frame 準同型 (frame homomorphism)** であるとは、有限交わりと任意結びを保存すること、すなわち次を満たすことを言います。

- $\phi(1) = 1$
- $\phi(a \wedge b) = \phi(a) \wedge \phi(b) \quad (\forall a, b \in L)$
- $\phi\left(\bigvee_{i \in I} a_i\right) = \bigvee_{i \in I} \phi(a_i) \quad (\forall \{a_i\}_{i \in I} \subseteq L)$

対象を frame とし、射を frame 準同型とする圏を **frame の圏 (category of frames)** と呼び、**Frm** で表します。

例 2.3 (位相空間の開集合系)

任意の位相空間 (topological space) X に対し、その開集合 (open set) 全体の成す族 $\mathcal{O}(X)$ は、包含関係 \subseteq に関して半順序集合となります。任意和が開集合となり、有限共通部分が開集合となるという位相の公理により、 $\mathcal{O}(X)$ は frame になります。また、clopen (clopen) な集合（開かつ閉集合）や、超不連結 (extremally disconnected) な空間の開集合系なども、特定の性質を持つ frame を構成します。

3. sober 空間と点の特徴付け

位相空間論において、空間の「点」と「閉集合」の関係性を圏論的に捉え直す上で重要なのが **sober 空間 (sober space)** です。

定義 3.1 (既約閉集合)

位相空間 X の閉集合 (closed set) F が **既約閉集合 (irreducible closed set)** であるとは、 $F \neq \emptyset$ であり、かつ $F = F_1 \cup F_2$ （ただし F_1, F_2 は閉集合）ならば $F = F_1$ または $F = F_2$ が成り立つことを言います。

定義 3.2 (sober 空間)

位相空間 X が **sober 空間 (sober space)** であるとは、任意の既約閉集合 F に対して、 $F = \overline{\{x\}}$ を満たす点 $x \in X$ がただ一つ存在すること（一意な点の閉包 (closure) として表されること）を言います。

圏論や frame の文脈では、sober 空間を frame を使って次のように特徴付けます。

定理 3.3 (点の frame 論的特徴付け)

2点からなる frame を $\mathbf{2} = \{0, 1\}$ (ただし $0 < 1$) とします。frame L から $\mathbf{2}$ への frame 準同型全体の集合を $\text{Pt}(L)$ と書き、これを L の点 (points) と呼びます。

位相空間 X の点 $x \in X$ に対し、写像 $p_x : \mathcal{O}(X) \rightarrow \mathbf{2}$ を以下で定義します。

$$p_x(U) = \begin{cases} 1 & (x \in U) \\ 0 & (x \notin U) \end{cases}$$

このとき、 p_x は frame 準同型となります。さらに、位相空間 X が sober 空間であることの必要十分条件は、対応 $\eta_X : X \rightarrow \text{Pt}(\mathcal{O}(X))$ ($x \mapsto p_x$) が全単射 (bijective) となることです。

定理 3.3 の証明の概略

η_X の全単射性と定義 3.2 の同値性を示します。

frame 準同型 $\phi : \mathcal{O}(X) \rightarrow \mathbf{2}$ が与えられたとき、 $\mathcal{U} = \phi^{-1}(1)$ は $\mathcal{O}(X)$ の完全素フィルター (completely prime filter) となり、その補集合 $\mathcal{P} = \phi^{-1}(0)$ は $\mathcal{O}(X)$ における主イデアルとなります。すなわち、 \mathcal{P} の和集合を $W = \bigcup \mathcal{P}$ とすると、 ϕ が任意和を保存するため $\phi(W) = 0$ となり、 $W \in \mathcal{P}$ が最大の開集合として存在します。

このとき、 $F = X \setminus W$ とおくと、 F は既約閉集合となります。逆に既約閉集合 F があれば、 $F \cap \mathcal{U} = \emptyset$ となる開集合全体から frame 準同型が構成できます。この対応により、既約閉集合と $\text{Pt}(\mathcal{O}(X))$ は 1 対 1 に対応します。

したがって、「任意の既約閉集合が唯一の点 x の閉包になる」という sober 空間の条件は、「任意の frame 準同型 $\phi \in \text{Pt}(\mathcal{O}(X))$ が唯一の p_x と一致する」という条件 (すなわち η_X が全単射) と同値になります。

4. 反変関手 $\mathcal{O} : \text{Sob}^{\text{op}} \rightarrow \text{Frm}$ の定義

sober 空間を対象とし、連続写像 (continuous map) を射とする圏を **Sob** とします。

位相空間の間の連続写像 $f : X \rightarrow Y$ に対し、逆像写像 $f^{-1} : \mathcal{O}(Y) \rightarrow \mathcal{O}(X)$ は、和集合と共通部分を保存するため frame 準同型になります。

これにより、自然な反変関手

$$\mathcal{O} : \text{Sob}^{\text{op}} \longrightarrow \text{Frm}$$

が定義されます。この関手が充満忠実であることを示すのが本稿の主眼です。すなわち、任意の sober 空間 X, Y に対して、次の写像が全単射であることを示します。

$$\mathcal{O}_{X,Y} : \text{Hom}_{\text{Sob}}(X, Y) \longrightarrow \text{Hom}_{\text{Frm}}(\mathcal{O}(Y), \mathcal{O}(X)) \quad (f \mapsto f^{-1})$$

5. 充満忠実性の証明

定理 5.1

反変関手 $\mathcal{O} : \text{Sob}^{\text{op}} \rightarrow \text{Frm}$ は充満忠実 (fully faithful) である。

証明

写像 $\mathcal{O}_{X,Y} : f \mapsto f^{-1}$ が「単射 (忠実)」かつ「全射 (充満)」であることを示します。

① 忠実性 (Faithfulness) の証明：単射性

$f, g : X \rightarrow Y$ を sober 空間の間の連続写像とし、 $\mathcal{O}(f) = \mathcal{O}(g)$ 、すなわちすべての開集合 $V \in \mathcal{O}(Y)$ に対して

$f^{-1}(V) = g^{-1}(V)$ であると仮定します。

任意の点 $x \in X$ をとります。すべての Y の開集合 $V \in \mathcal{O}(Y)$ に対して、次が成り立ちます。

$$f(x) \in V \iff x \in f^{-1}(V) \iff x \in g^{-1}(V) \iff g(x) \in V$$

ここで、sober 空間は自動的に T_0 空間 (T_0 space) (任意の異なる2点に対し、片方を含みもう片方を含まない開集合が存在する空間) となります (既約閉集合の閉包の一意性から、異なる点は異なる閉包を持つため)。

もし $f(x) \neq g(x)$ であれば、 Y が T_0 空間であることから、片方を含みもう片方を含まない開集合 V が存在しなければなりません、上の同値性からそれは不可能です。

したがって、すべての $x \in X$ で $f(x) = g(x)$ となり、 $f = g$ が従います。よって $\mathcal{O}_{X,Y}$ は単射 (injective) です。

② 充満性 (Fullness) の証明：全射性

任意の frame 準同型 $\phi : \mathcal{O}(Y) \rightarrow \mathcal{O}(X)$ が与えられたとき、 $\phi = f^{-1}$ となる連続写像 $f : X \rightarrow Y$ を構成します。各点 $x \in X$ に対し、対応する frame 準同型 $p_x : \mathcal{O}(X) \rightarrow \mathbf{2}$ を用いて、合成写像 $p_x \circ \phi$ を考えます。

$$\mathcal{O}(Y) \xrightarrow{\phi} \mathcal{O}(X) \xrightarrow{p_x} \mathbf{2}$$

frame 準同型の合成は再び frame 準同型なので、 $p_x \circ \phi \in \text{Pt}(\mathcal{O}(Y))$ です。

ここで Y が sober 空間であること、すなわち定理 3.3 における $\eta_Y : Y \rightarrow \text{Pt}(\mathcal{O}(Y))$ が全単射であることを用います。これにより、各 $x \in X$ に対して次を満たす Y の点 y が一意に存在します。

$$p_y = p_x \circ \phi$$

この一意に定まる y を $f(x)$ と定義することで、写像 $f : X \rightarrow Y$ が得られます。

この f が $\phi = f^{-1}$ を満たすことを確認します。任意の開集合 $V \in \mathcal{O}(Y)$ に対し、 $x \in X$ を任意にとると、

$$\begin{aligned} x \in f^{-1}(V) &\iff f(x) \in V \\ &\iff p_{f(x)}(V) = 1 \quad (p_y \text{ の定義より}) \\ &\iff (p_x \circ \phi)(V) = 1 \quad (f(x) \text{ の定義より } p_{f(x)} = p_x \circ \phi) \\ &\iff p_x(\phi(V)) = 1 \\ &\iff x \in \phi(V) \end{aligned}$$

これが任意の $x \in X$ で成り立つため、部分集合として $f^{-1}(V) = \phi(V)$ が成り立ちます。

$\phi(V)$ は $\mathcal{O}(X)$ の元、すなわち X の開集合であるため、 $f^{-1}(V)$ も開集合となります。任意の開集合の逆像が開集合になることから、 f は連続 (continuous) (すなわち Sob の射) です。

そして定義から $\phi = f^{-1} = \mathcal{O}(f)$ となるため、 $\mathcal{O}_{X,Y}$ は全射 (surjective) です。

以上より、 $\mathcal{O}_{X,Y}$ は全単射となり、反変関手 \mathcal{O} は充満忠実であることが証明されました。 ■

参考文献

nLab, "Sober space", <https://ncatlab.org/nlab/show/sober+space>

nLab, "Frame", <https://ncatlab.org/nlab/show/frame>

Wikipedia (English), "Sober space", https://en.wikipedia.org/wiki/Sober_space

Johnstone, P. T. (1982). *Stone Spaces*. Cambridge University Press.